

# Syrius 炬星

誰も見たことがない 「社会価値の創造」を



シリウスジャパン株式会社  
〒135-0044  
東京都江東区越中島2-1-38



03-6240-3056



見学予約  
sales@syriusrobotics.co.jp

[www.syriusrobotics.co.jp](http://www.syriusrobotics.co.jp)

# Syrius 炬星

スマート倉庫のソリューションに新革命

## より高い生産性へ フレキシブルに対応



共に働こう、ロボットと

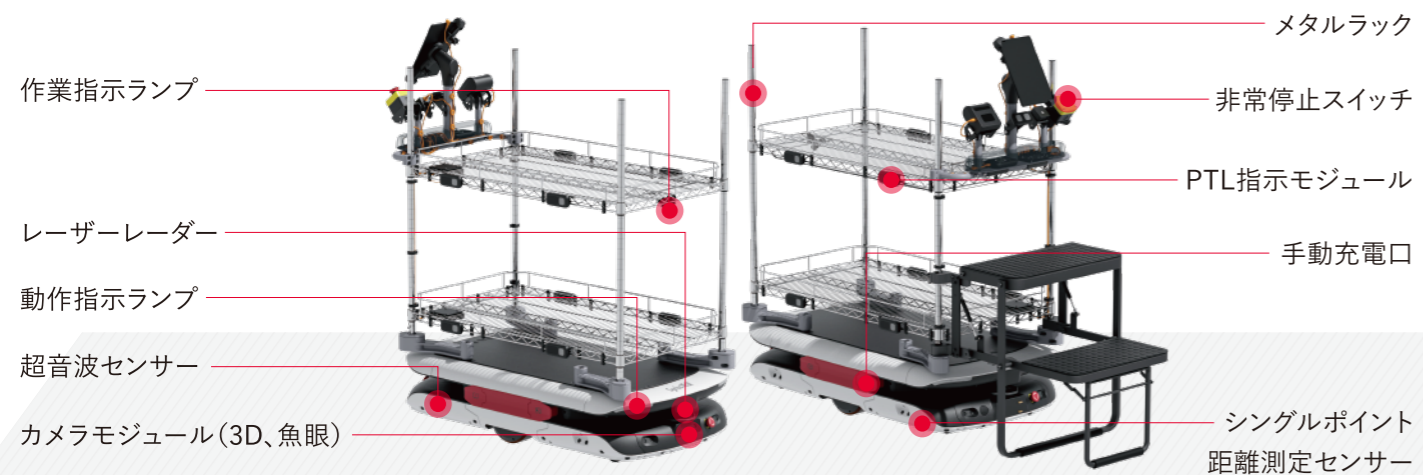
# AMRハードウェア仕様

## AMR(Autonomous Mobile Robot) 自律走行型ロボット

### FlexSwift MAX



### FlexPorter Go



仕様	FlexSwift MAX	FlexPorter Go	FlexPorter Do リフト付き
積載量	100 kg	600 kg (棚は100 kg / 段、最大3段)	1000 kg
本体重量	84 kg	230 kg	230 kg
サイズ	長さ703 X 幅594 X 高さ1775 mm	長さ1350 X 幅650 X 高さ1535mm (標準2段棚)	長さ1200 X 幅650 X 高さ260mm
最小通路幅	900 mm	1000 mm	1000 mm
積載可能面積	トレイによる	1060 X 609 mm (標準2段棚)	750 X 516 mm
最大走行速度	2 m/s	1.5 m/s	1.5 m/s
最大傾斜	5°	5°	5°
稼働時間	8 h (最大積載量の半分の場合)	8 h (最大積載量の半分の場合)	8 h (最大積載量の半分の場合)
充電時間	3.5 h	1.5 h	1.5 h
充電方式	手動	自動と手動両方	自動と手動両方
停止精度	± 50 mm	± 50 mm	± 50 mm
安全装置	上1個非常停止スイッチ 中央1個非常停止スイッチ	上1個非常停止スイッチ 下2個非常停止スイッチ	下2個非常停止スイッチ
ヒューマンマシン インターフェース	タブレット/スキャナー 音声指示/ランプ点灯	タブレット/スキャナー 音声指示/ランプ点灯	タブレット/スキャナー 音声指示/ランプ点灯
通信方式	Wi-Fi	Wi-Fi	Wi-Fi

### 特徴



既存倉庫に  
そのまま導入可



箱から出したら  
すぐに使える



働き方改革  
協働で効率アップ



物流波動に  
柔軟対応



安全性と  
信頼性



バッテリー交換式  
連続稼働対応

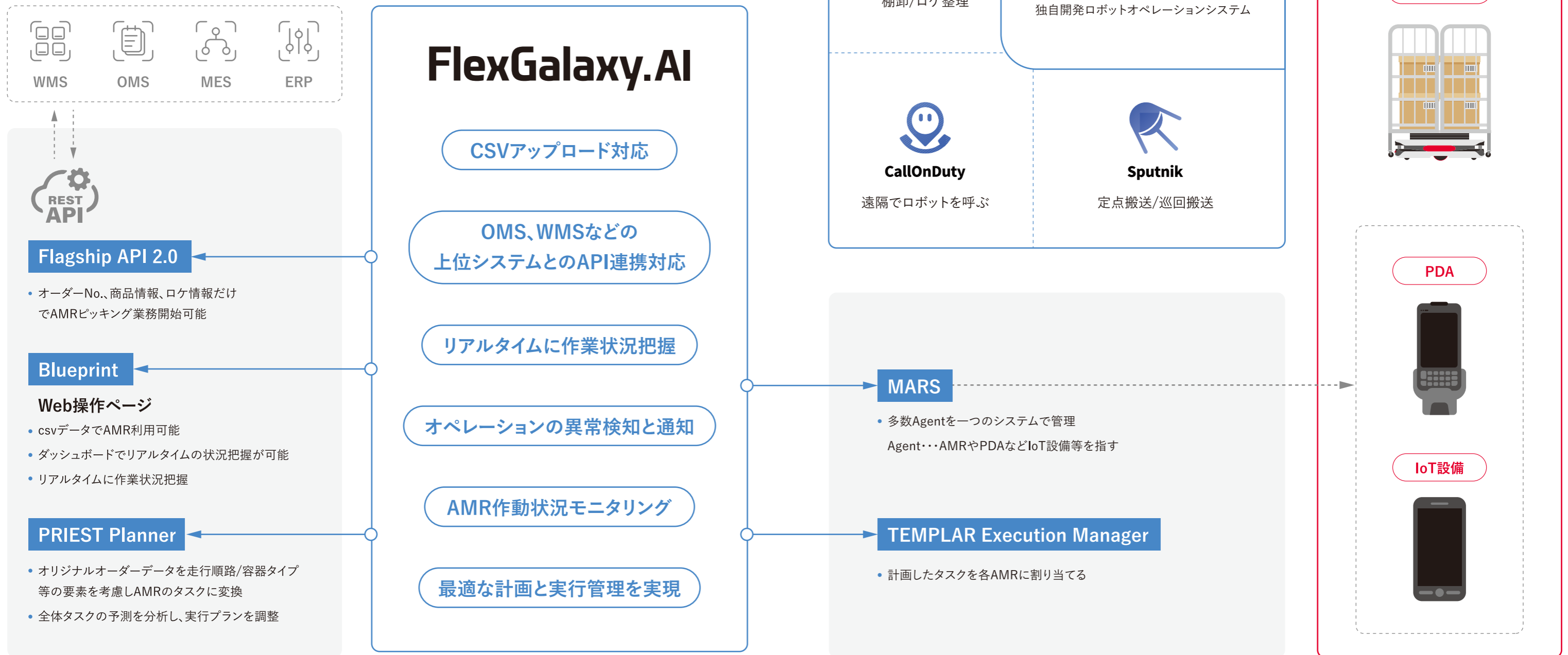
# FlexGalaxy.AI

## とAMR本体ソフトウェア

FlexGalaxy.AI は自社開発したロボットマネジメント、業務タスクマネジメント等の機能を含めたAIoTシステム。

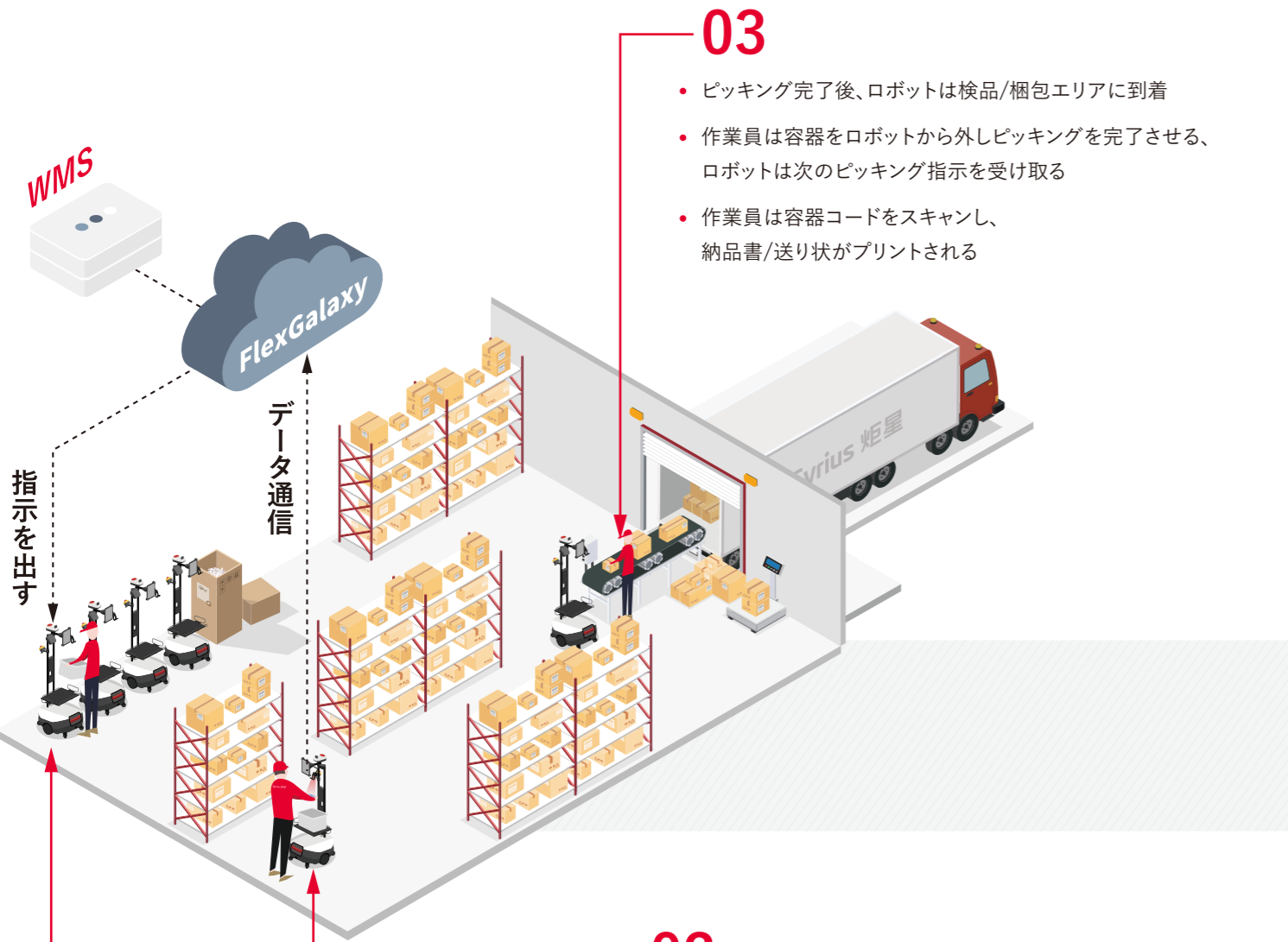
API経由で現在利用しているWMS/OMS/MES/ERP等の上位システムの指示をAMRのタスクに変換し、より効率よい実行プランをAIが作成。

AMR本体に搭載した業務実行ソフトウェアはピッキング、入荷格納、定点搬送等の業務を一台のAMRで使い分けが可能。



# ピッキング業務

- Robot to Personのピッキング方式——人はZone担当、ロボットが次々とZoneに来る。作業員歩行時間削減。
- ロボットタッチパネルに分かりやすいピッキングタスクを表示。
- FlexGalaxy.aiで分析し、走行ルート、商品サイズ情報などの要素を考慮し、最適の組み合わせでタスクを作成。常に効率や作業の生産性を向上。



## 03

- ピッキング完了後、ロボットは検品/梱包エリアに到着
- 作業員は容器をロボットから外しピッキングを完了させる、ロボットは次のピッキング指示を受け取る
- 作業員は容器コードをスキャンし、納品書/送り状がプリントされる

## 02

- ロボットは最適のルートを自律走行し、ピッキングが必要な商品のロケーションで待機する
- 商品の画像、コード、ロケーション、点数等をタッチパネルで表示
- 作業員は商品をスキャンし、ロボットのタッチパネルに表示された容器の間口に投入
- ロボットは次のピッキングが必要な商品のロケーションに移動、作業員は別のピッキング待ちのロボットを発見

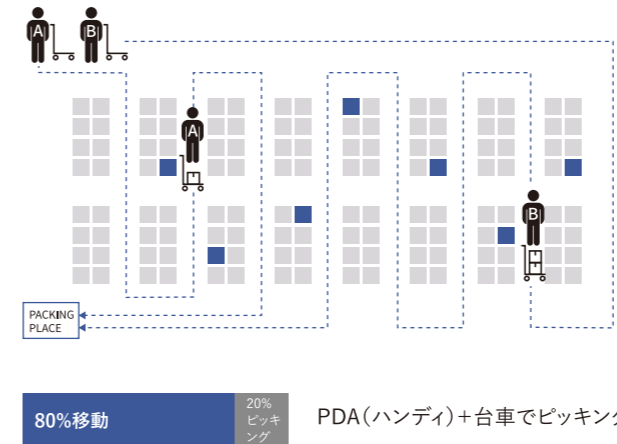
## 01

- ロボットがタスクを受け
- タスクの内容により、該当容器をロボットのタッチパネルで表示
- 作業員は容器コードをロボットのスキャナーでスキャンし、タスクと容器を紐づける

## 従来の倉庫



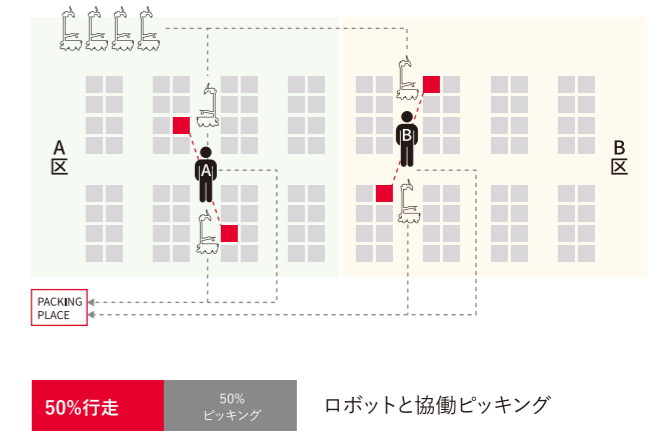
- **人手不足**  
少子高齢化による人手不足の深刻化
- **効率が悪い**  
フルフィルメントにおける顧客の期待を満たせない
- **ミスの発生率が高い**  
属人作業ではミスが起きやすい
- **柔軟性が低い**  
物量波動にフレキシブルな対応ができない



## AMR導入後の倉庫



- **現場作業員を半減**  
人とロボットの協働作業によって人手不足を解消
- **効率化**  
ロボットの導入で、作業員はピッキング作業に集中できる
- **異なる業務プロセスに適用**  
多様な容器を利用し、トータルピッキングもオーダーピッキングも対応可能
- **スピーディな導入**  
大幅な倉庫改造不要、現場作業の中断も不要



## 導入メリット

### 現場作業員を半減

人対ロボットの比率：  
1:1.5~1:3.5

### 作業員教育時間を削減

スマホアプリのような使いやすさで、  
新人でもすぐに使いこなせる

### 作業員歩行距離が60%-80%短縮

無駄な移動を削減し、  
人を楽にする

### Robot as a Service (ロボットサービスレンタル)

初期費用ゼロ、導入、保守含め、  
すべて月額料金でカバー



# 導入しやすい

## 導入プロセス

商談 web or 実地

### STEP1

商材、現場環境、使用容器、業務フロー等、AMR導入に際し必要となる基本条件を確認します。

デモ現地調査

### STEP2

弊社越中島のデモセンターで実際の操作方法を直に確認、ご体験いただきます。庫内環境確認のため必要に応じ現地視察にお伺いします。

PoC

### STEP3

PoC(実証実験)にて導入効果を測定します。実際に使用する容器、データ等を用い、実運用に基づく検証を行います。

最終報告会

### STEP4

PoC結果を元に、最終報告会を実施します。導入価値の見極め、導入までの改善提案等を行います。

ご契約

### STEP5

導入価値を認めていただいた後、晴れてご契約となります。

AMRが走行する物流現場を最短2日~で立上げ。  
必要最小限のコストと労力で効果測定が可能！

### 難しい作業は必要なし!!

事前のCADデータ等は必要なし。ロボットに搭載のマップ作成アプリで簡単に作成。修正・追加にもすぐに対応。

### 面倒なシステム連携は不要!!

CSVを活用し、事前のシステム連携構築は不要。効果測定後のシステム構築が検討可能。

### 既存の倉庫通信環境でOK!!

事前の専用通信回線は不要。PocketWiFiや倉庫でお使いの通信環境もご利用可能。

# RaaS

多種多様なAMRを初期費用無料の「RaaS」で。いつまでも変わらぬ価値を御提供。

## 「RaaS」とは

「Robotics as a Service(ロボティクス・アズ・サービス)」の略語となり、ロボティクスサービスを月額定額制のサブスクリプション型で提供することです。

月額定額  
制料金

=

コンサルティ  
ング

+

システム連携  
技術サポート

+

ハードレン  
タル

+

ソフト利  
用料

+

維持管理

## これまでの自動化導入

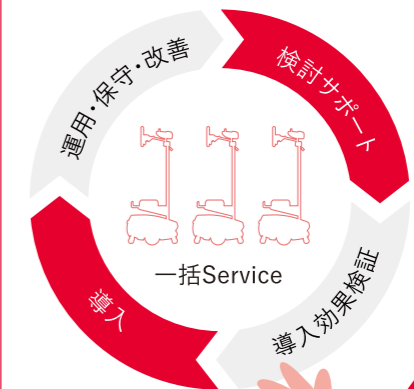


毎年新しい製品が発表されると導入した機種が見劣りする

初期費用にいくらかかるのか...

メンテナンスコストはブラックボックス...

## RaaSモデル 初期費用はゼロ円から



## Syrius 炬星 | ROBO CREW

株式会社ROBOCREWはシリウスAMRの製品機能を最大限発揮するため、業務設計やオペレーション提案を行い、お客様が安心してお使いいただけるようになるまで伴走し導入支援を行っているプロフェッショナル集団である。

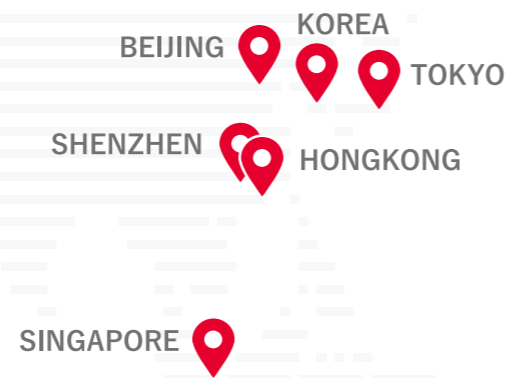
お客様が持つ物流要件を元にシリウスAMRが既存の物流現場へ適合するための方法や導入までの必要な対応などを様々な角度から提案を行う。

# 会社概要

設立: 2018年5月

拠点: 北京、深セン、東京、シンガポール

社員: 220人(2023年8月31日現在、連結)



会社設立	2018.05	2018.11	AMR FlexComet リリース
シリウスジャパン株式会社設立 資本金7700万円	2019.05	2020.01	セコシア・キャピタル中国と日本の「PKSHA SPARX Algorithm Fund」等から10億円以上を調達した
株式会社関通に30台導入	2020.07	2020.09	シリウスジャパン株式会社越中島デモセンターオープン
RaaS事業展開のため、日本法人株式会社ROBOCREWを設立	2021.02	2021.06	AMR FlexSwiftリリース
ByteDanceがリードインベスターとしてシリーズB出資	2021.08	2022.07	Harvest Capitalから10億円を調達
20億円を調達	2023.06	2023.08	一拠点RaaS 60台導入

# コア技術

## ソフトウェア

特許は **269** 件申請 **91** 件権利化



ロボット本体ソフトウェア  
**megacosmOS (オペレーションシステム)**  
自社独自開発、オープンソースは使わなく、システムの安定性、拡張性が確保



ロボットマネジメントシステム  
**FlexGalaxy**  
WMSやMESと連携し、指示を管理するシステム。ロボット自身の行動はエッジコンピューティング技術を使用し、専用の高速ネットワーク環境を必要とせず、導入時のインフラ投資を大幅に削減。

## ハードウェア

特許は **275** 件申請 **134** 件権利化



**自社設計、開発、製造、テスト**  
始まったばかりのロボット生産サプライチェーンを自社で探っていき、安定性、一致性、コスト削減に力を尽す。



**少機種多オプション**  
様々な業務に対応するためにはAMR機種を増やすのではなく、トレイ/台車/棚多数のハードウェアオプションを開発。

## 自社製造工場

最初から自社製造、AMRを創った者がAMRを作り、日々生産プロセスを改善。  
2023年8月中国安徽省で年キャパシティ5万台のAMR工場を作り始め。2024年AMR生産開始予定。

